

**СПИСОК НАУЧНЫХ ТРУДОВ И ИЗОБРЕТЕНИЙ
АБДУРАИМОВ АЗИЗБЕК ЕРАЛИЕВИЧ**

№ п/п	Название трудов	Рукопись или печатные	Наименование издательства, журнала (№, год.), № авторского свидетельства	Кол-во печатных листов или стр.	Фамилия соавторов работы
1.	Design of a cable-driven parallel robot for landmine detection	печатные	Applied Sciences (2023) 5:299. Published online: 24 October 2023	13	Jomartov A., Tuleshov A., Abduraimov A., Kamal A.,
2.	The Sommerfeld Effect in a Non-ideal Anisotropic Gyroscopic Rotor System and the Effect of Nonlinear Damping	печатные	Mechanisms and Machine Science, IFToMM WC 2023, MMS 147, pp. 846–856, 2023.	11	Iskakov Z., Kamal A., Abduraimov A., Makhmutov B.
3.	Analysis and Design of a Suspended Cable-Driven Parallel Robot for Educational Process	печатные	Mechanisms and Machine Science, IFToMM WC 2023, MMS 148, pp. 53–63, 2023.	11	Jomartov A., Tuleshov A., Abduraimov A., Kamal A., Ualiyev Z.
4.	Simulation of suspended cable-driven parallel robot on SimulationX	печатные	International Journal of Advanced Robotic Systems. — March-April 2023:1-10.	10	Jomartov A., Tuleshov A., Kamal A., Abduraimov A.
5.	Resonant Oscillations of a Nonideal Gyroscopic Rotor System with Nonlinear Restoring and Damping Characteristics	печатные	Mechanisms and Machine Science Vol. 124, 329 – 338pp, 2023 6th IFToMM, MeTrApp 2023-Poitiers	10	Iskakov Z., Jamalov N., Abduraimov A., Kalybaeva A.
6.	Dynamic Simulation of Gyroscopic Rigid Rotor with Anisotropy of Elastic Support and Damping Characteristics	печатные	Mechanisms and Machine Science Vol. 124, 339 – 348pp, 2023 6th IFToMM, MeTrApp 2023-Poitiers	10	Iskakov Z., Abduraimov A., Kamal A.
7.	Research of Kinematics and Dynamics of the Lever Lifting Mechanism Used in the Mobile Automotive Lift	печатные	Applied Science MDPI. 2023, 13, 11361.	18	Seidakhmet A., Tuleshov A., Jamalov N., Jomartov A., Cieslik J., Abduraimov A., Kamal A., Kaliyev M., Bissembayev K..
8.	Design of a complex of medical service robots and analysis of	печатные	Journal of Applied Engineering Science: 2022. — Vol. 20.	12	Seidakhmet A., Tuleshov A., Jamalov N.,

	transmission characteristics of drives		Issue 4. 1242-1253pp.		Koshekov K., Abduraimov A., Kamal A., Kanapiya M., Gritsenko I., Kaliyev M., Largin A., Zhauyt A.
9.	Non-stationary Resonance Transition of the Gyroscopic Rigid Rotor with Nonlinear Damping and Non-ideal Energy Source	печатные	Mechanisms and Machine Science. 4th International Conference of the IFToMM Italy, IFIT 2022 Naples. — Vol. 122. — P. 114-122.	9	Iskakov Z., Jamalov N., Abduraimov A.
10.	Non-stationary Resonance Oscillation of the Gyroscopic Rigid Rotor with Nonlinear Damping and Non-ideal Energy Source	печатные	Mechanisms and Machine Science. 6th IFToMM Asian Mechanisms and Machine Science Conference, Asian MMS 2021. — Vol. 113. — P. 755-763.	9	Iskakov Z., Jamalov N., Abduraimov A.
11.	Modeling the dynamics of a gyroscopic rigid rotor with linear and nonlinear damping and nonlinear stiffness of the elastic support	печатные	Machines 2021. — Vol. 9. Issue 11.	37	Iskakov Z., Bissembayev K., Jamalov N., Abduraimov A.
12.	Development of a planar cable parallel robot for practical application in the educational process	печатные	Eastern-European Journal of Enterprise Technologies 2021. - Vol. 4. Issue 7-112. P. 67-75.	9	Jomartov A., Kamal A., Abduraimov A.
13.	Delta robot forward kinematics method with one root	печатные	International Conference on Robotics and Automation (ICRAS 2017), August 26-29 2017. IEEE ISBN 978-1-5386-3994-8. 39-42pp. Hong Kong.	4	Gritsenko I.S., Seidakhmet A.Zh., Abduraimov A.E., Gritsenko P.S., Bekbaganbetov A.
14.	Acceleration of planes segmentation using normals from previous frame	печатные	Proceedings of SPIE - The International Society for Optical Engineering. 2017 2nd International Conference on Robotics and Machine Vision. — Vol.10613	5	Gritsenko, P., Gritsenko, I., Seidakhmet, A., Abduraimov, A.
15.	Kinetostatic analysis the mechanism of 5th class by using vector method	печатные	International Conference on Mechatronics, Robotics and Automation (ICMRA	4	A.E. Abduraimov, Yu.M. Drakunov, B.A. Espaev, T.A. Zmeikova.

			2013), Periodical of Applied Mechanics and Materials Vols. 373-375 in 2013, pp 50-53, - Guangzhou, China.		
16.	Package of programs for the synthesis of space gear mechanism in the MAPLE environment	печатные	2013 International Conference on Materials Science and Mechanical Engineering (ICMSME 2013), Vol. 467(2014) pp. 516-521. Kuala Lumpur, Malaysia.	7	Yu.M. Drakunov, D.V. Dudka, A.E. Abduraimov.
17.	Симулятор землетрясения	печатные	Евразийский патент на изобретение № 040346, Заявка №: 202191112	-	Джомартов А.А., Камал А.Н., Абдураимов А.Е., Джамалов Н.К.
18.	Многофункциональный робот-дезинфектор	печатные	Евразийский патент на изобретение № 040808, Заявка №: 202192715	-	Тулешов А.К., Джамалов Н.К., Ибраев С.М., Сейдахмет А.Ж., Камал А.Н., Абдураимов А.Е., Канапия М.О., Иманбаева Н.С., Рахматулина А.Б., Толебаев Н.С.
19.	Центрифуга на базе гироскопического ротора	печатные	Евразийский патент на изобретение № 041048, Заявка №: 202192259	-	Искаков Ж., Тулешов А.К., Джамалов Н.К., Абдураимов А.Е., Камал А.Н.
20.	Рычажный подъемник	печатные	Евразийский патент на изобретение № 042309, Заявка №: 202193125	-	Джамалов Н.К., Тулешов А.К., Ибраев С.М., Камал А.Н., Абдураимов А.Е.
21.	Грузоподъемное устройство	печатные	Евразийский патент на изобретение № 042499, Заявка №: 202292884	-	Тулешов А.К., Джамалов Н.К., Сейдахмет А.Ж., Абдураимов А.Е., Камал А.Н., Канапия М.О., Калиев М.Ж., Бисембай К.
22.	Шагающий механизм транспортного средства	печатные	Патент на изобретение № 35852, Заявка №: 2021/0465.1	-	Джамалов Н.К., Камал А.Н., Ибраева А.С., Ибраев А.С., Абдураимов А.Е.
23.	Механизм рычажного пресса	печатные	Патент на изобретение № 36002, Заявка №: 2021/0477.1	-	Джамалов Н.К., Сейдахмет А.Ж., Камал А.Н., Гриценко И.С., Абдураимов А.Е.,

24.	Складной шлагбаум	печатные	Патент на изобретение № 33925, Заявка №: 2017/1166.1	-	Джамалов Н.К., Джомартов А.А., Камал А.Н., Абдураимов А.Е.,
25.	Мобильный транспортный робот	печатные	Патент на изобретение № 36115, Заявка №: 2021/0787.1	-	Сейдахмет А.Ж., Тулешов А.К., Джамалов Н.К., Абдураимов А.Е., Камал А.Н., Канапия М.О.
26.	Опорно-подъемное устройство	печатные	Евразийский патент на изобретение № 036817, Заявка №: 201900336	-	Абдраимов Э.С., Тулешов А.К., Калтаев А.Ж., Сейдахмет А.Ж., Абдураимов А.Е., Гриценко И.С., Норузбаев Ж.Д.
27.	Подъемник	печатные	Патент на изобретение № 31587, Заявка №: 2015/0563.1	-	Сейдахмет А.Ж., Ибраев С.М., Тулешов А.К., Дракунов Ю.М., Абдураимов А.Е.
Соискатель Ученый секретарь					Абдураимов А.Е. Калиева Н.Б.

